

## Musterlösung zur Aufgabe A3.11

a) Richtig sind die beiden ersten Lösungsvorschläge. Das Signal  $m(t)$  nach dem Matched-Filter  $H_{MF}(f)$  weist das größtmögliche Signal-zu-Störleistungsverhältnis auf. Die Störanteile der Folge  $\langle m_\nu \rangle$  sind aber aufgrund der spektralen Formung (stark) korreliert. Aufgabe des zeitdiskreten Dekorrelationsfilters mit dem Frequenzgang  $H_{DF}(f)$  ist es, diese Bindungen aufzulösen, weshalb für  $H_{DF}(f)$  auch der Name „Whitening-Filter“ verwendet wird. Dies ist allerdings nur auf Kosten einer erhöhten Störleistung möglich  $\Rightarrow$  der letzte Lösungsvorschlag trifft nicht zu.

b) Die beiden bei  $\nu = 1$  ankommenden Pfeile sind jeweils blau gezeichnet und kennzeichnen das Symbol  $a_1 = 0$ . Somit ist bereits zu diesem Zeitpunkt das Ausgangssymbol  $a_1$  festgelegt. Ebenso stehen die Symbole  $a_3 = 1$  und  $a_5 = 0$  bereits zu den Zeitpunkten  $\nu = 3$  bzw.  $\nu = 5$  fest.

Dagegen ist zum Zeitpunkt  $\nu = 2$  eine Entscheidung bezüglich des Symbols  $a_2$  nicht möglich. Unter der Hypothese, dass das nachfolgende Symbol  $a_3 = 0$  sein wird, würde sich Symbol  $a_2 = 1$  ergeben (bei „0“ kommt ein roter Pfad an, also von „1“ kommend). Dagegen führt die Hypothese  $a_3 = 1$  zum Ergebnis  $a_2 = 0$  (der bei „1“ ankommende Pfad ist blau).

c) Aus den durchgehenden Pfaden bei  $\nu = 5$  ist ersichtlich:

$$a_1 \equiv 0, \quad a_2 \equiv 0, \quad a_3 \equiv 1, \quad a_4 \equiv 0, \quad a_5 \equiv 0.$$

d) Richtig ist nur die zweite Aussage: Da die Quellensymbole „0“ und „1“ als gleichwahrscheinlich vorausgesetzt wurden, ist der ML-Empfänger (Viterbi) identisch mit dem MAP-Empfänger.

Ein Schwellenwertentscheider – der zu jedem Takt eine symbolweise Entscheidung trifft – hat nur dann die gleiche Fehlerwahrscheinlichkeit wie der Viterbi-Empfänger, wenn es keine Impulsinterferenzen gibt. Dies ist hier offensichtlich nicht der Fall, sonst müsste zu jedem Zeitpunkt  $\nu$  eine endgültige Entscheidung getroffen werden können.

Die erste Aussage trifft ebenfalls nicht zu. Das würde nämlich bedeuten, dass der Viterbi-Empfänger die Fehlerwahrscheinlichkeit 0 haben kann. Dies ist aus informationstheoretischen Gründen nicht möglich.

## Musterlösung zur Zusatzaufgabe Z3.11

- a) Aus den Gleichungen auf der Angabenseite erkennt man  $d_0 = -0.4$  und  $d_1 = -0.8$ .
- b) Die Fehlergrößen  $\varepsilon_0(i)$  beinhalten den Grundimpulswert  $g_{-1}$ , über den der Zusammenhang zwischen dem Amplitudenkoeffizienten  $a_1$  und dem Detektionsabstastwert  $d_0$  hergestellt wird ( $g_0$  ist in diesen Gleichungen nicht enthalten). Man erkennt  $g_{-1} = 0.4$ . Aus den Gleichungen für  $v = 1$  ist der Hauptwert  $g_0 = 0.6$  ablesbar.
- c) Die möglichen Nutzabstastwerte sind  $\pm g_0 \pm g_{-1} = \pm 0.6 \pm 0.4$ , also  $\pm 0.2$  und  $\pm 1.0$ . Bei unipolarer Signalisierung würden sich die Werte 0, 0.4, 0.6 und 1 ergeben. Der Zusammenhang zwischen bipolaren Werten  $b_i$  und den unipolaren Äquivalenten  $u_i$  lautet allgemein:

$$b_i = 2 \cdot u_i - 1.$$

- d) Die Fehlergrößen ergeben sich für  $v = 2$  unter Berücksichtigung des Ergebnisses aus c) wie folgt:

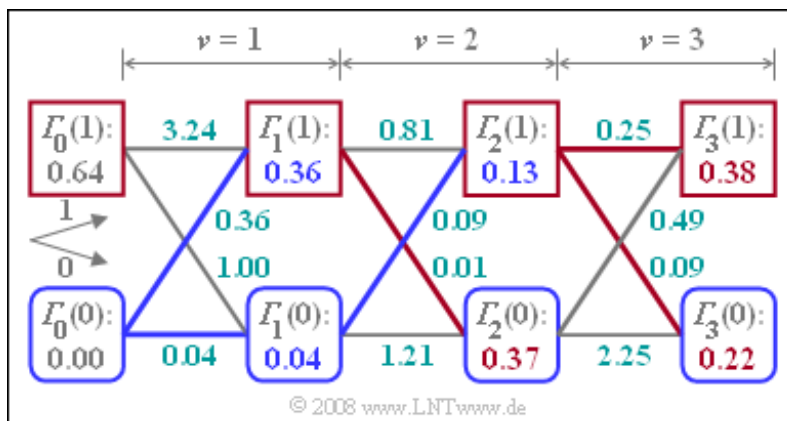
$$\begin{aligned} \varepsilon_2(+1, +1) &= [0.1 - 1.0]^2 = 0.81, & \varepsilon_2(-1, +1) &= [0.1 + 0.2]^2 = 0.09, \\ \varepsilon_2(+1, -1) &= [0.1 - 0.2]^2 = 0.01, & \varepsilon_2(-1, -1) &= [0.1 + 1.0]^2 = 1.21. \end{aligned}$$

Damit lauten die minimalen Gesamtfehlergrößen:

$$\begin{aligned} \Gamma_2(+1) &= \text{Min} [\Gamma_1(+1) + \varepsilon_2(+1, +1), \Gamma_1(-1) + \varepsilon_2(-1, +1)] = \\ &= \text{Min} [0.36 + 0.81, 0.04 + 0.09] = \underline{0.13}, \\ \Gamma_2(-1) &= \text{Min} [\Gamma_1(+1) + \varepsilon_2(+1, -1), \Gamma_1(-1) + \varepsilon_2(-1, -1)] = \\ &= \text{Min} [0.36 + 0.01, 0.04 + 1.21] = \underline{0.37}. \end{aligned}$$

$\Gamma_2(+1) = 0.13$  ist die minimale Gesamtfehlergröße unter der Hypothese, dass das nachfolgende Symbol  $a_3 = +1$  sein wird. Unter dieser Annahme ist  $a_2 = -1$  wahrscheinlicher als  $a_2 = +1$ , wie aus dem nachfolgenden Trellisdiagramm hervorgeht (der ankommende Pfad ist blau).

Hinweis: In nebenstehender Grafik ist der Zustand „1“ als „+1“ und „0“ als „-1“ zu interpretieren.



Eine durchaus realistische Alternative zu der Kombination „ $a_2 = -1, a_3 = +1$ “

ist „ $a_2 = +1, a_3 = -1$ “, die zur minimalen Gesamtfehlergröße  $\Gamma_2(-1) = 0.37$  führen. Hier ist der ankommende Pfad rot.

- e) Nun gelten folgende Gleichungen:

$$\begin{aligned} \varepsilon_3(+1, +1) &= [0.5 - 1.0]^2 = 0.25, & \varepsilon_3(-1, +1) &= [0.5 + 0.2]^2 = 0.49, \\ \varepsilon_3(+1, -1) &= [0.5 - 0.2]^2 = 0.09, & \varepsilon_3(-1, -1) &= [0.5 + 1.0]^2 = 2.25. \end{aligned}$$

$$\begin{aligned}\Rightarrow \Gamma_3(+1) &= \text{Min} [0.13 + 0.25, 0.37 + 0.49] = \underline{0.38}, \\ \Gamma_3(-1) &= \text{Min} [0.13 + 0.09, 0.37 + 2.25] = \underline{0.22}.\end{aligned}$$

Bei beiden Gleichungen ist der jeweils erste Term der kleinere, wobei jeweils  $\Gamma_2(+1) = 0.13$  enthalten ist. Deshalb wird der Viterbi-Empfänger mit Sicherheit  $a_3 = +1$  ausgeben, ganz egal, welche Informationen er zu späteren Zeitpunkten ( $v > 3$ ) noch bekommen wird.

Verfolgt man den durchgehenden Pfad im Trellisdiagramm, so sind durch diese Festlegung bei  $v = 3$  auch die früheren Amplitudenkoeffizienten fix:  $a_1 = a_2 = -1$ .

## Musterlösung zur Aufgabe A3.12

a) Die erste Fehlergröße wird wie folgt berechnet:

$$\varepsilon_2(010) = [d_0 - 0 \cdot g_0 - 1 \cdot g_{-1} - 0 \cdot g_{-2}]^2 = [0.2 - 0.3]^2 = \underline{0.01}.$$

Entsprechend gilt für die weiteren Fehlergrößen:

$$\begin{aligned}\varepsilon_2(011) &= [0.2 - 0.3 - 0.2]^2 = \underline{0.09}, \\ \varepsilon_2(110) &= [0.2 - 0.5 - 0.3]^2 = \underline{0.36}, \\ \varepsilon_2(111) &= [0.2 - 0.5 - 0.3 - 0.2]^2 = \underline{0.64}.\end{aligned}$$

b) Die Aufgabe ist, jeweils den minimalen von zwei Vergleichswerten zu finden:

$$\begin{aligned}\Gamma_2(10) &= \text{Min}[\Gamma_1(01) + \varepsilon_2(010), \Gamma_1(11) + \varepsilon_2(110)] = \\ &= \text{Min}[0.2 + 0.01, 1.2 + 0.36] = \underline{0.21}, \\ \Gamma_2(11) &= \text{Min}[\Gamma_1(01) + \varepsilon_2(011), \Gamma_1(11) + \varepsilon_2(111)] = \\ &= \text{Min}[0.2 + 0.09, 1.2 + 0.64] = \underline{0.29}.\end{aligned}$$

c) Richtig sind der erste und der letzte Lösungsvorschlag. Die Folge **1011010** erkennt man aus dem durchgehenden Pfad. Dagegen kann über das Symbol  $a_8$  zum Zeitpunkt  $v = 8$  noch keine endgültige Aussage gemacht werden: Nur unter der Hypothese  $a_9 = 1$  und  $a_{10} = 1$  würde man sich für  $a_8 = 0$  entscheiden, bei anderen Hypothesen für  $a_8 = 1$ .

## Musterlösung zur Aufgabe A3.13

a) Ohne Impulsinterferenzen bringen der DFE- und der ML-Empfänger keine Verbesserung gegenüber der einfachen Schwellenwertentscheidung:

$$p_{SE} = p_{DFE} = p_{ML} \approx \underline{2.87 \cdot 10^{-7}}.$$

b) Mit  $g_0 = 0.6$ ,  $g_{-1} = 0.1$  und  $g_1 = 0.3$  erhält man näherungsweise:

$$p_{SE} \approx \frac{1}{4} \cdot Q\left(\frac{0.6 - 0.1 - 0.3}{0.2}\right) = \frac{1}{4} \cdot Q(1) \approx \underline{0.04},$$

$$p_{DFE} \approx \frac{1}{2} \cdot Q\left(\frac{0.6 - 0.1}{0.2}\right) = \frac{1}{2} \cdot Q(2.5) \approx \underline{3.1 \cdot 10^{-3}},$$

$$p_{ML} \approx Q\left(\frac{0.6}{0.2}\right) = Q(3) \approx \underline{1.35 \cdot 10^{-3}}.$$

c) Die Fehlerwahrscheinlichkeiten lauten mit  $g_0 = 0.4$  und  $g_1 = g_{-1} = 0.3$ :

$$p_{SE} \approx \frac{1}{4} \cdot Q(0) = \underline{0.125} \Rightarrow \text{geschlossenes Auge},$$

$$p_{DFE} \approx \frac{1}{2} \cdot Q\left(\frac{0.4 - 0.3}{0.2}\right) = \frac{1}{2} \cdot Q(0.5) \approx \underline{0.15},$$

$$p_{ML} \approx Q\left(\frac{0.4}{0.2}\right) = Q(2) \approx \underline{0.0227}.$$

Interessant – und nicht etwa ein Rechenfehler – ist, dass die DFE schlechter ist als der herkömmliche Schwellenwertentscheider, wenn die Fehlerwahrscheinlichkeit 10% oder mehr beträgt (siehe dazu auch die Musterlösung zur Teilaufgabe d).

d) Nun ergibt sich auch für den DFE-Empfänger ein geschlossenes Auge. Die Fehlerwahrscheinlichkeit  $p_{DFE}$  ist größer als  $p_{SE}$ , da nun die ungünstigste Symbolfolge häufiger auftritt. Nach der angegebenen einfachen Näherung gilt:

$$p_{SE} = \frac{1}{4} \cdot Q(0) = 0.125, \quad p_{DFE} = \frac{1}{2} \cdot Q(0) = \underline{0.250}.$$

Bei exakter Rechnung erhält man dagegen:

$$p_{SE} = \frac{1}{4} \cdot Q\left(\frac{0.3 - 0.4 - 0.3}{0.2}\right) + \frac{1}{4} \cdot Q\left(\frac{0.3 - 0.4 + 0.3}{0.2}\right) +$$

$$+ \frac{1}{4} \cdot Q\left(\frac{0.3 + 0.4 - 0.3}{0.2}\right) + \frac{1}{4} \cdot Q\left(\frac{0.3 + 0.4 + 0.3}{0.2}\right) =$$

$$= \frac{1}{4} \cdot [Q(-2) + Q(1) + Q(2) + Q(5)] = \frac{1}{4} \cdot [1 + Q(1) + Q(5)].$$

Wegen  $Q(-2) + Q(2) = 1$  und  $Q(5) \approx 0$  erhält man daraus  $p_{SE} \approx 25.5\%$ .

Entsprechend gilt für den DFE-Empfänger:

$$\begin{aligned}
 p_{\text{DFE}} &= \frac{1}{2} \cdot Q\left(\frac{0.3 - 0.4}{0.2}\right) + \frac{1}{2} \cdot Q\left(\frac{0.3 + 0.4}{0.2}\right) + \\
 &= \frac{1}{2} \cdot [Q(-0.5) + Q(3.5)] \approx \frac{1 - Q(0.5)}{2} \underline{\underline{= 0.35}}.
 \end{aligned}$$

Dagegen beträgt die Fehlerwahrscheinlichkeit  $p_{\text{ML}}$  eines Maximum-Likelihood-Empfängers weiterhin  $Q(2) \underline{\underline{= 2.27\%}}$ . Die Reihenfolge der Detektionsgrundimpulsweite ist für die Fehlerwahrscheinlichkeit des Viterbi-Empfängers (nahezu) nicht von Bedeutung.